

TABLE 2-2 Dimensionless Groups in Fluid Mechanics

Name	Symbol	Formula	Notation	Significance	Application
Archimedes number	N_A	$N_A = \frac{\rho_f g \Delta \rho d^3}{\mu^2}$	ρ_f = fluid density $\Delta \rho$ = solid density - fluid density	(Buoyant \times inertial)/ (viscous) forces	Settling particles, fluidization
Bingham number	N_B	$N_B = \frac{\tau_0 D}{\mu_\infty V}$	τ_0 = yield stress μ_∞ = limiting viscosity	(Yield/viscous) stresses	Flow of Bingham plastics
Bond number	N_B	$N_B = \frac{\Delta \rho d^2 g}{\sigma}$	σ = surface tension	(Gravity/surface tension) forces	Rise or fall of drops or bubbles
Cauchy number	N_C	$N_C = \frac{\rho V^2}{K}$	K = bulk modulus	(Inertial/compressible) forces	Compressible flow
Euler number	N_E	$N_E = \frac{\Delta P}{\rho V^2}$	ΔP = pressure drop in pipe	(Pressure energy)/(kinetic energy)	Flow in closed conduits
Drag coefficient	C_D	$C_D = \frac{F_D}{\frac{1}{2} \rho V^2 A}$	F_D = drag force A = area normal to flow	(Drag stress)/($\frac{1}{2}$ momentum flux)	External flows
Fanning (Darcy) friction factor	f (f or f_D)	$f = \frac{a D}{2 V^2 L}$ $f_D = 4f$ $f = \frac{\tau_w}{\frac{1}{2} \rho V^2}$	a = friction loss (energy/mass) τ_w = wall stress	(Energy dissipated)/(KE of flow $\times 4L/D$) or (Wall stress)/(momentum flux)	Flow in pipes, channels, fittings, etc.

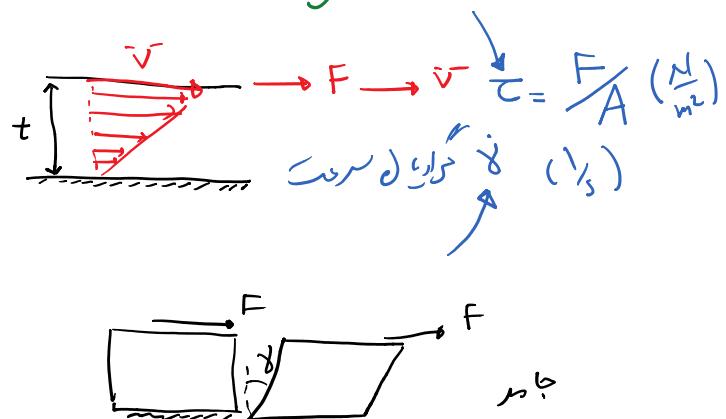
Froude number	N_F	$N_F = V^2/gL$	L = characteristic length	(Inertial/gravity) forces	Free surface flows
Hedstrom number	N_H	$N_H = \frac{\tau_0 D^2 \rho}{\mu_\infty^2}$	τ_0 = yield stress μ_∞ = limiting viscosity	(Yield \times inertia)/ viscous stresses	Flow of Bingham plastics
Reynolds number flows	N_{Re}	$N_{Re} = \frac{DV\rho}{\mu}$ $= \frac{\rho V^2}{\mu V/D}$ $= \frac{4Q\rho}{\pi D \mu}$ $= \frac{\rho V^2}{\tau_w/8}$	Pipe flow: τ_w = wall stress	(inertial momentum flux)/(viscous momentum flux)	Pipe/internal flows (Equivalent forms for external flows)
Mach number	N_M	$N_M = \frac{V}{c}$	c = speed of sound	(Gas velocity)/(speed of sound)	High speed compressible flow

: ω جو : پھیلے
 هوا - آب - رہنی - بڑیں

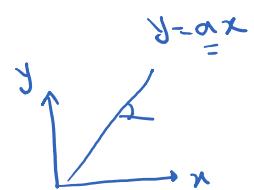
جس سے جو ①

جس سے جو ②

سیل عبارت می‌شود (۱)



$$\tau = \mu \cdot \dot{\gamma} \rightarrow \mu = \frac{\tau}{\dot{\gamma}}$$



و مکرر است: معادله این رسمیت را که در اینجا معرفی کردیم

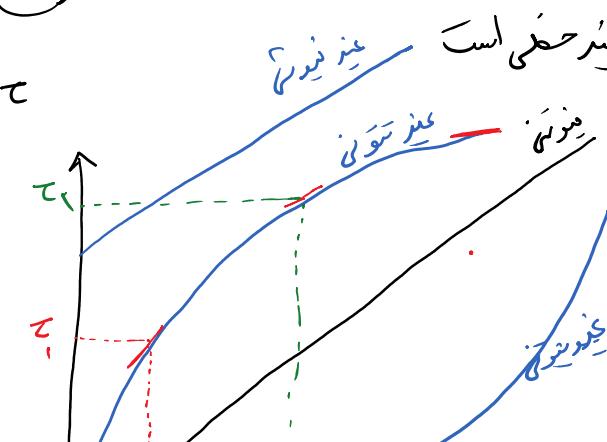
$$\mu = f(\tau)$$

نمودار

$$\mu = \frac{\tau}{\dot{\gamma}} = \frac{[\tau]}{[\dot{\gamma}]} = \frac{\left[\frac{N}{m^2} \right]}{\left[\frac{1/s}{s} \right]} = [\text{pa.s}] \rightarrow \underline{cp}$$

دیگر دیگر

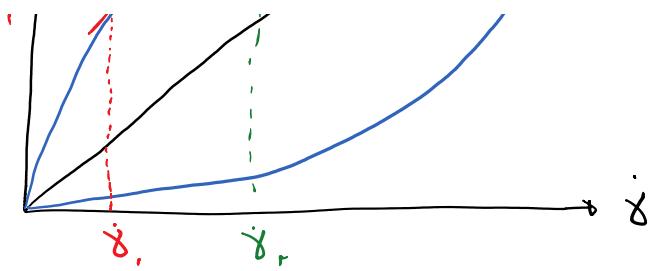
(μ)



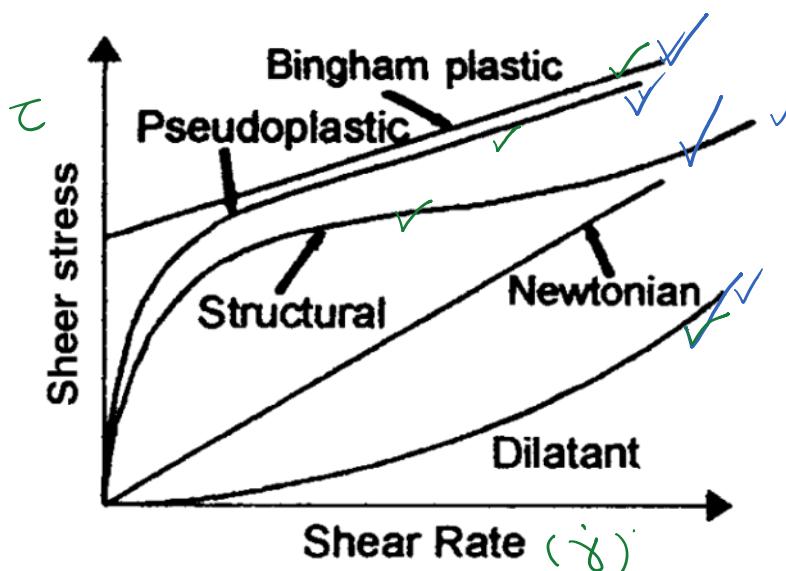
پلاستیکی: راهی هست و لایه صدای عبارت است

در پلاستیکی مذکور شوند در صدای اینهاست

$$\eta = \frac{\tau_1}{\dot{\gamma}_1}$$



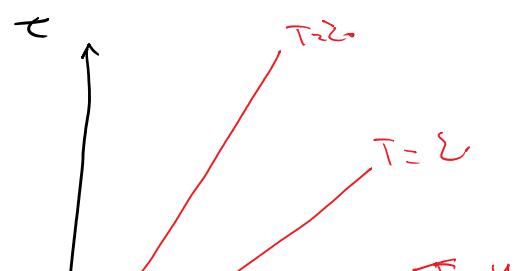
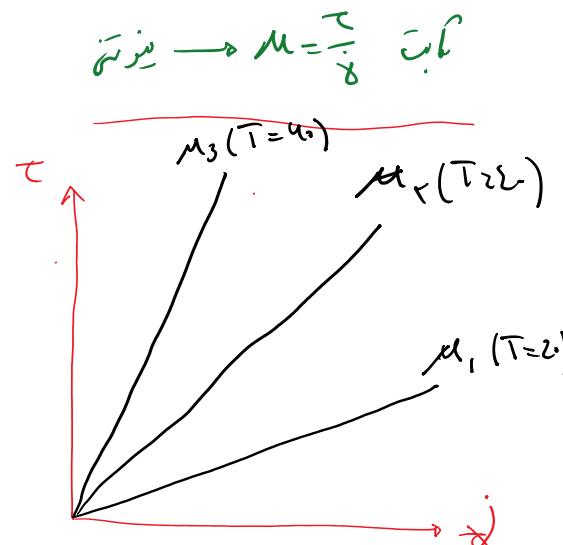
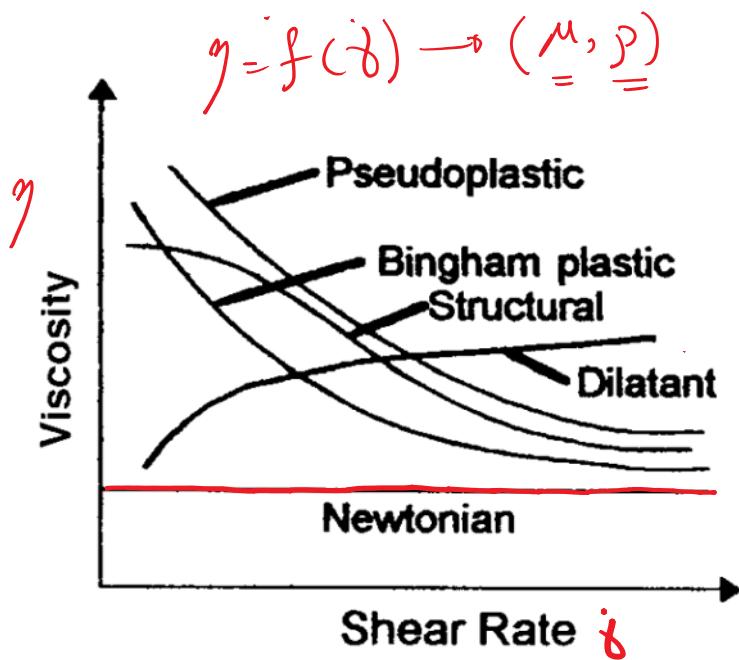
$$\eta_r = \frac{\tau_1}{\dot{\gamma}_1} = \frac{\tau_2}{\dot{\gamma}_2}$$

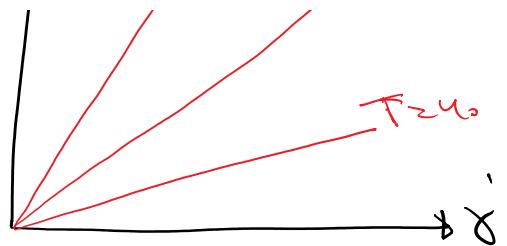


$$\tau = f(\dot{\gamma})$$

viscous

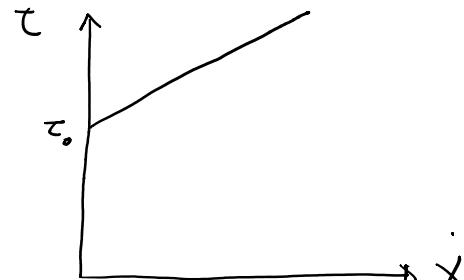
$$\tau = \mu \dot{\gamma}$$





Bingham Plastic Model

Bingham plastic: For $|\tau| > \tau_0$, $\tau = \pm \tau_0 + \mu_\infty \dot{\gamma}$



$$\tau = \pm \tau_0 + \mu_\infty \cdot \dot{\gamma}$$

τ_0 : مسی بُرْنی اولیه (Pa = $\frac{N}{m^2}$) (سن تسلیم اولیه)

μ_∞ : وسکوژیتیت (Pa.s) (دستگاری)

$$(\tau_0, \mu_\infty)$$

کلیل عینیون تئن یلا سیک سیلک دودو گری دوک لکسی دام

$$\tau = \tau_0 + \mu_\infty \cdot \dot{\gamma} \Rightarrow \mu_\infty \dot{\gamma} = \tau - \tau_0 \rightarrow \dot{\gamma} = \frac{\tau - \tau_0}{\mu_\infty}$$

سیل سرل توانی

C. Power Law Model

$$\tau = m \dot{\gamma}^n$$

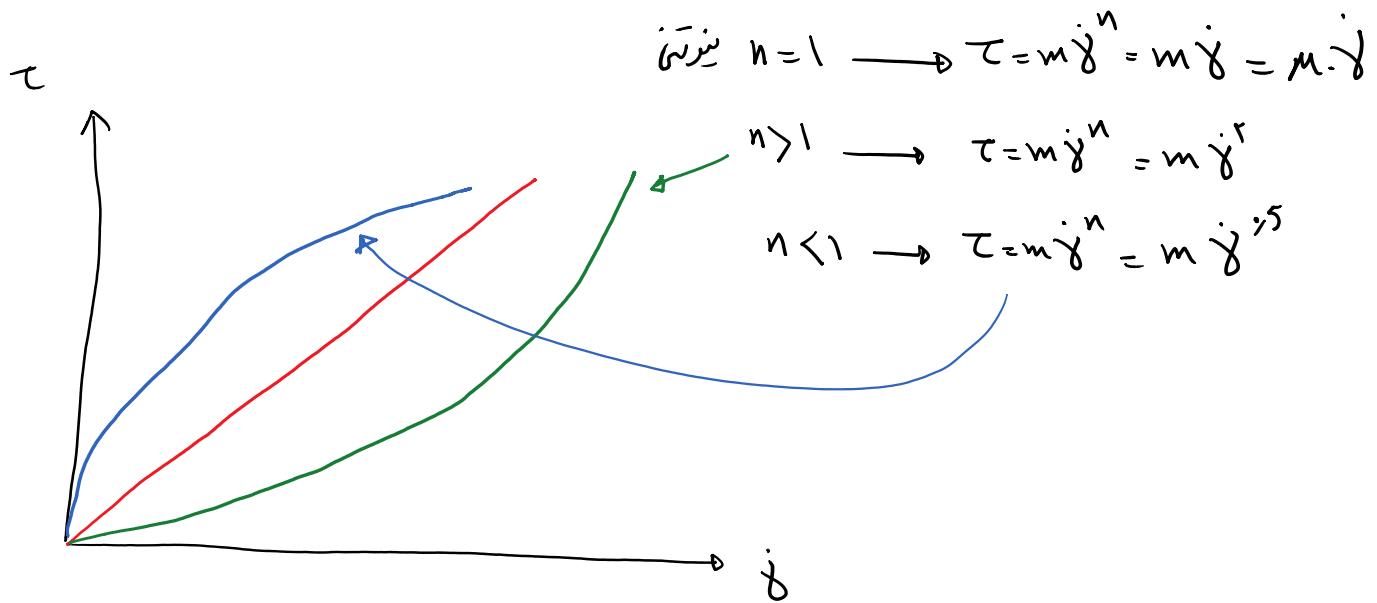
(m) صن بیماری : m
(n) ساچن سل (بعد) : n

$$[\tau] = [m] [\dot{\gamma}]^n \Rightarrow \frac{N}{m^2} = [m] \cdot \left[\frac{1}{s} \right]^n$$

بعد : m

$$-1 \sim n \cdot \boxed{F_m = F \left[t^n \right]}$$

$$[m] = \frac{N}{m^2} \cdot s^n \rightarrow [m] = F[t^n]$$



$$\tau = m \cdot \dot{\gamma}^n = m \cdot \dot{\gamma} \cdot \dot{\gamma}^{n-1} \rightarrow \left(\frac{\tau}{\dot{\gamma}} \right) = m \cdot \dot{\gamma}^{n-1}$$

$$\gamma(\dot{\gamma}) = m \cdot \dot{\gamma}^{n-1}$$

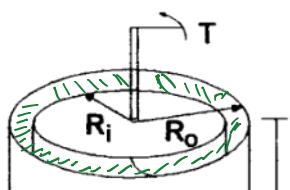
و سیکورز یا $\dot{\gamma}$

دالیل توانی

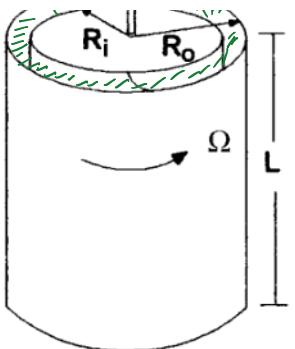
ابزارهای اندازه‌گیری و سیکورزی - مول (تعیین جنبه‌های)

۱) و سیکورز یا $\dot{\gamma}$

$$t = R_o - R_i$$



- این قانون را مول کہاں است کہ سیکورز بخ و سیکورز است

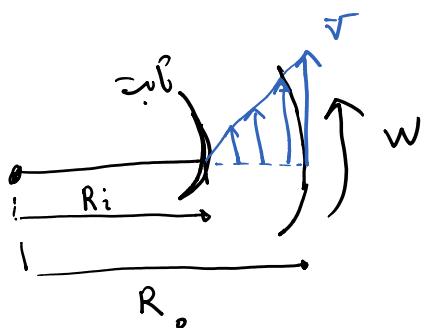


- استوانه دارمی ب تک سستار بین دو سطح دارد و از این میان
سستار انتهای بینه آنها انداره شرک است.

- که از استوانه ها همیشه هست و استوانه دیر است بد سستار خودی؟
تک سرتی قابسته شدیده ب مرکزی است.

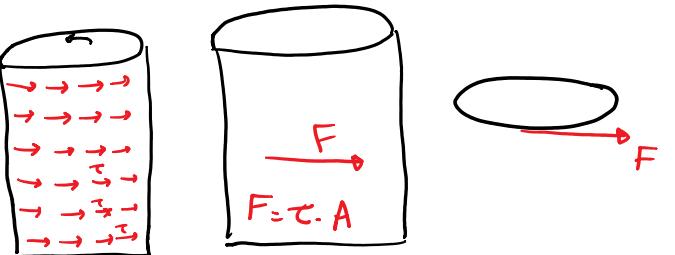
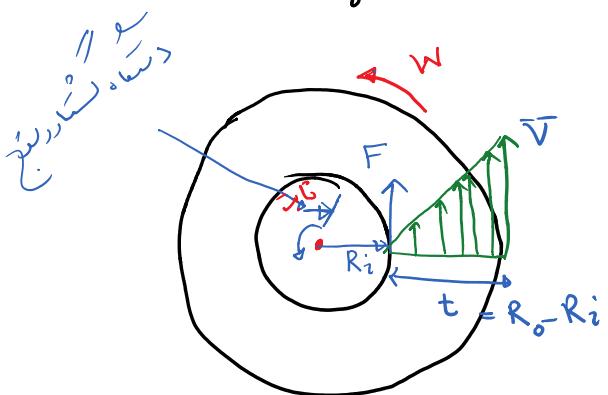
نموداری

$$\bar{V} = r \cdot \omega = R_o \cdot \omega$$



$$M = T = F \times R_i = \tau \cdot A \times R_i$$

استوانه دارمی



(1)

$$T = \tau \cdot A \times R_i = \tau \cdot (\pi R_i^2 \times L) \cdot R_i \Rightarrow \underline{\underline{\tau}} = \frac{T}{\underline{\underline{\pi}} L \underline{\underline{R_i^2}}}$$

$$\dot{\delta} = \frac{\Delta \bar{V}}{t} = \frac{\cos \angle \mu}{\text{جهت از محیط}} = \frac{\bar{V} - \omega}{R_o - R_i} = \frac{\bar{V}}{R_o - R_i} = \frac{R_o \cdot \omega}{R_o - R_i}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \dot{\delta} = \frac{R_o \cdot \omega}{R_o - R_i} \\ \tau = \frac{T}{\pi R_i^2 L} \end{array} \right.$$

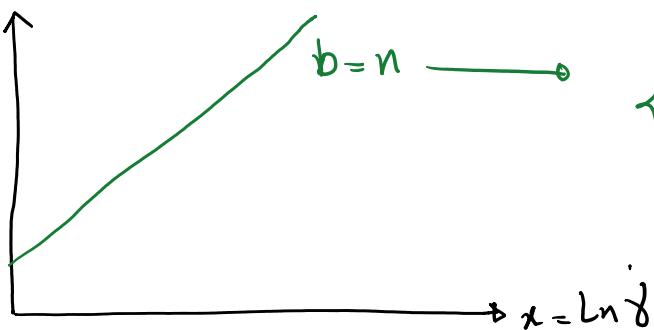
$\frac{\omega}{\dot{\delta}}$	$\dot{\delta}$	T	τ
...
...
...

$$\tau = m \gamma^n \Rightarrow \ln \tau = \ln(m \gamma^n) = \ln m + n \ln \gamma$$

$$\Rightarrow \ln \tau = \ln m + n \ln \gamma \Rightarrow \ln \tau = \ln m + n \ln \gamma$$

$y = a + bx$

$$y = \ln \tau$$



$$\begin{cases} n < 1 & \rightarrow \text{positive slope} \\ n = 1 & \rightarrow \text{horizontal} \\ n > 1 & \rightarrow \text{negative slope} \end{cases}$$

ω	β	$\ln \gamma$	T	T	$\ln \tau$
0.	?	(?)	?	?	?
100	?	(?)	?	?	?
1000	?	?	~	~	~
10000	?	?	~	~	~
100000	?	?	~	~	~

